

شبیه سازی حرکت نخ پود در ماشین بافندگی جت هوای تک نازل

هوشنگ نصرتی^{*}، منصور کبگانیان^{*} و علی اصغر اصغریان جدی^{**}

دانشکده مهندسی نساجی، دانشگاه صنعتی امیرکبیر

دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه صنعتی امیرکبیر

(دریافت مقاله: ۷۹/۵/۱۵ - دریافت نسخه نهایی: ۷۷/۱۰/۷)

چکیده - روش بافندگی جت هوای یک تکنیک پیشرفته با کارایی بالاست که در سطح جهان با بیشترین اقبال مواجه شده است. در این روش، حرکت نخ پود ناشی از نیروی اصطکاک بین جریان هوای خارج شده از جت هوای نخ پود است. نخ پود پس از رها شدن از گیره نگهدارنده و قرار گرفتن در معرض جریان هوای دارای حرکت تحت کنترل نیست. در نتیجه حرکت آن بسیار پیچیده بوده و از فاکتورهای متعددی که مربوط به خواص ساختمانی نخ و جریان هواست متأثر می شود. محققان بسیاری تلاش کرده‌اند که با به دست آوردن معادله‌های حرکت نخ و شبیه سازی فرایند پودگذاری جت هوای تجزیه و تحلیل نسبتاً روشنی از این فرایند به دست آورند تا در بهینه سازی شرایط پودگذاری و طراحی ماشین از آن بهره ببرند.

در کار حاضر یک ماشین بافندگی جت هوای تک نازل با به دست آوردن معادله دینامیکی حرکت نخ پود شبیه سازی شده است. از حل معادله دیفرانسیل حاصل به روش عددی نمودارهای موقعیت، سرعت و کشش نخ پود نسبت به زمان به دست آورده شده‌اند که ضمن شناسایی بهتر سیستم، اطلاعات مفیدی برای کنترل کشش نخ پود در ماشین بافندگی جت هوای فراهم می‌کند.

Simulation Model for Weft Yarn Motion in a Single-Nozzle Air-Jet Loom

H. Nosrati, M. Kabganiyan and Ali A. A. Jeddi

Department of Textile Engineering, Amirkabir University of Technology

Department of Mechanical Engineering, Amirkabir University of Technology

ABSTRACT- *Air-jet weaving is an advanced weaving method with high efficiency and productivity. It is one of the most widely used methods of weaving in the world. In air-jet filling insertion, the motion of weft yarn is caused by friction between weft yarn and air blown through nozzle. After declamping and subjecting the yarn*

*- استاد دیار **- استاد

to air stream, its motion is not active but very complicated and influenced by structural properties of yarn and air stream factors. Researchers have tried to obtain the yarn motion equations in order to analyze and simulate the air-jet weft insertion system. The results could then be used in the optimization of weaving operation and machine design. In the present work, a single-nozzle loom was simulated by obtaining the weft yarn motion equation. The position, the velocity and the weft yarn tension graphs were obtained by numerical solution of weft yarn motion equation. This analysis provided useful information for controlling the weft yarn tension in air-jet loom.

در مقاله ارائه شده توسط داکسبری و همکارانش [۳] نیروی

پیشبرنده نخ پود با استفاده از روابط دینامیکی مورد بررسی قرار گرفته و ارتباط بین این نیرو و سرعت نخ پود بیان شده است. سالاما و همکارانش [۴] سیستم راهنمای نخ در ماشین جت هوا را شبیه‌سازی و با توجه به آن حرکت نخ را به هنگام پودگذاری تشریح کرده‌اند. در کار انجام شده توسط آدانور و محمد [۵] یک دستگاه مشابه ماشین بافندگی (سیمولاتور) ساخته شده است که با استفاده از گردآوری داده‌ها و پردازش آنها توسط رایانه می‌تواند زمان پودگذاری، سرعت هوا، سرعت نخ و فشار هوا را اندازه‌گیری کند. محمد و آدانور [۲] تجزیه و تحلیل دینامیکی پودگذاری جت هوا را به دو روش نظری و تجربی انجام داده و برای دو سیستم ذخیره نخ پود استوانه‌ای و حلقوی دو مدل نظری جداگانه ارائه کرده‌اند. محمد و آدانور [۶] جریان هوا را در سیستم پودگذاری جت هوا به صورت کیفی تجزیه و تحلیل کرده‌اند و توزیع سرعت هوا به هنگام پودگذاری را به دست آورده‌اند.

بختیاروف و آدانور [۱] کانال هوای عبور نخ را به صورت نیمه باز شکافدار در نظر گرفته و به صورت تحلیلی نیروی پیشبرنده نخ و ضریب اصطکاک بین نخ و هوا را مورد مطالعه قرار داده‌اند. برخی از محققان نیز روی طراحی نازل هوا و بهینه کردن ابعاد و پارامترهای مختلف آن تحقیق و بررسی کرده‌اند [۷-۹]. وانگلو [۱۰] با استفاده از روش شبکه‌های عصبی، ارتباط بین رفتار پودگذاری و زمان مورد نیاز برای پودگذاری نخ $50/50$ پلی استر - پنبه را مورد بررسی قرار داده و نتایج حاصله را با تجربیات انجام شده مقایسه کرده است. سلیک [۱۱] با استفاده از شبیه سازی رایانه‌ای، بهینه سازی پارامترهای مختلف ماشین بافندگی مانند مقدار مصرف هوا، فشرده و فشار هوای اعمال شده به جت اصلی و جتهای کمکی در یک ماشین جت هوا با مکانیزم جت کمکی را مورد بررسی قرار داده است. در کار انجام شده توسط گرجیان [۱۲] برای بهبود شرایط پودگذاری در ماشین بافندگی جت هوا تک نازل تغییراتی روی نازل ماشین

۱- مقدمه

روش بافندگی جت هوا یک روش پیشرفته با بازده بالا و بهره‌وری زیاد است و پودگذاری جت هوا در سطح جهان هم اکنون با بیشترین اقبال مواجه شده است. در حقیقت روش پودگذاری جت هوا از پیشرفتهای مهم صنعت نساجی در ربع قرن اخیر بوده است. این تکنیک دارای چندین مزیت است که شامل توان پودگذاری بالا، وارد شدن تنفس کمتر به نخ، عملیات بافندگی ساده، کاهش تعداد قطعات ماشین بافندگی، کاهش فضای مورد نیاز، سطح پایین صدای تولیدی و ارتعاش و کاهش هزینه قطعات یدکی است [۱].

در روش پودگذاری جت هوا حرکت نخ ناشی از نیروی پیشبرنده جریان هوا ای اعمال شده از نازل اصلی به نخ پود است که به سرعت نسبی بین هوا و نخ بستگی دارد و در واقع ناشی از اصطکاک بین نخ و جریان هواست. در نتیجه خواص فیزیکی و مکانیکی نخ مانند خواص سطحی، قطر، میزان تاب، یک لا یا چندلا بودن، عملیات تکمیلی و روش تولید و همچنین خصوصیات سیال هوا که محیط حرکت نخ است مانند آشفته و ناپایدار بودن جریان هوا و همچنین تراکم پذیری آن در برخی موارد بر حرکت نخ مؤثر بوده و موجب می‌شوند که نخ در داخل سیال هوا دارای حرکت بسیار پیچیده‌ای باشد. با توجه به این موضوع، تجزیه و تحلیل کامل و دقیق حرکت نخ کار ساده‌ای نخواهد بود [۲].

به هر حال محققان تلاش کرده‌اند با استفاده از قوانین مکانیک و تجربیات انجام شده حرکت نخ پود را در فرایند پودگذاری جت هوا شبیه‌سازی کرده و با استفاده از مدل به دست آمده حتی الامکان روش پودگذاری جت هوا را از تجزیه و تحلیل کنند. اطلاعات حاصل از این تجزیه و تحلیل می‌تواند در طراحی بخش‌های مختلف مکانیزم پودگذاری ماشین بافندگی مانند جت هوا و کانال هدایت هوا و نخ مورد استفاده واقع شود. همچنین با استفاده از این نتایج می‌توان انرژی مصرفی مربوط به تأمین هوا فشرده مورد نیاز برای پرتاب نخ پود را به حداقل ممکن رسانید.

$$\Sigma F = F_1 - F_2 \quad (2)$$

F_1 : نیروی اصطکاک واردہ به نخ از سوی هوا

F_2 : کشش واردہ به نخ در راهنمای نخ

ایجاد شده و تأثیر آن بر خواص فیزیکی پارچه بافته شده و کشش واردہ به نخ پود مورد بررسی قرار گرفته است.

۲-۳- نیروی اصطکاک واردہ به نخ پود
با توجه به نظریه حرکت اجسام شناور در سیالات، مقدار اصطکاکی که در جریان سیال به وجود می‌آید در سرعتهای مورد نظر به مریع سرعت نسبی، چگالی سیال و نایکنواختی سطح جسم غوطه‌ور و ابعاد آن بستگی دارد [۱۳]. بر این اساس، نیروی اصطکاک واردہ به نخ از سوی هوا، F_1 ، توسط معادله زیر بیان می‌شود [۲].

$$F_1 = 0.5\pi D\rho C_f (U_0 - V)^2 (L_4 + L_5 + L_6) +$$

$$0.5\pi D\rho \int_0^x C_f (U - V)^2 dx - 0.5\pi D\rho C_f V^2 L_2 \quad (3)$$

که پارامترهای معادله بالا عبارت اند از:

D: قطر نخ (m)

ρ : چگالی هوا (kg/m^3)

C_f : ضریب اصطکاک نخ - هوا

U_0 : سرعت هوا در مرکز جت هوا (m/sec)

U: سرعت هوا در داخل کاتال راهنمای نخ (m/sec)

V: سرعت نخ (m/sec)

L_2 : طول نخ بین جت و راهنمای نخ (m)

L_4 : طول لوله های جت (m)

L_5 : فاصله بین خروجی جت و قیچیها (m)

L_6 : فاصله بین قیچیها و لوله راهنمای (m)

X: فاصله نوک نخ از ورودی شانه راهنمای (m)

عبارت اول دست راست در معادله (۳) نشان دهنده نیروی

اعمال شده به نخ توسط جت هوا است، عبارت دوم نشان دهنده

نیروی اصطکاک واردہ به نخ از سوی هوا در طول X از نخ است که

توضیح جریان هوا در داخل شانه راهنمای ایجاد می‌شود. عبارت سوم

که علامت آن منفی است نشان دهنده مقاومت هوا در مقابل نخ در

طول L_2 است.

کشش نخ به علت باز شدن از استوانه ذخیره کننده نخ پود با در

نظر گرفتن تأثیر دورانی بر راهنمای نخ توسط معادله زیر داده

۲- مدل کردن ماشین بافنده

ماشین بافنده مورد استفاده در کار حاضر ماشین بافنده جت هوای تک نازل اینوستا^۱ نوع ۸M2-۲۵-۱۵۵ ساخت سال ۱۹۷۹ است که در کارگاه بافنده دانشکده نساجی دانشگاه صنعتی امیرکبیر نصب شده و نمای شماتیک آن در شکل (۱) نشان داده شده است. شروع حرکت نخ از ابتدای شانه راهنمای در نظر گرفته شده و مسیر حرکت آن در داخل کاتال هوا در جهت محور X اختیار شده است. تجزیه و تحلیل حاضر تمام طول نخ پود را که از استوانه ذخیره کننده نخ پود تا کاتال پودگذاری در حرکت است مدنظر قرار می‌دهد.

۲-۱- فرضیات مدل

با توجه به مطالعات انجام شده توسط محمد [۲] فرض می‌شود که نخ در داخل راهنمای شانه بافنده در یک خط مستقیم منطبق بر محور مرکزی شانه راهنمای حرکت می‌کند. به عبارت دیگر انحراف حرکت نخ به علت جریان اغتشاشی و ناپایداری هوا در نظر گرفته نمی‌شود. بنابراین از کمانش نخ پود صرف نظر می‌شود. همچنین فرض می‌شود که خواص نخ یکنواخت است مثلاً قطر و وزن خطی آن ثابت بوده و غیرقابل کشیده شدن^۲ فرض می‌شود. از تأثیر نیروی ثقل بر حرکت نخ نیز به علت بسیار کوچک بودن آن صرف نظر می‌شود.

۲-۲- معادله حرکت نخ

برای نوشتن معادله حرکت نخ با استفاده از قانون دوم نیوتون می‌توان نوشت:

$$d(MV)/dt = \Sigma F \quad (1)$$

که عوامل این معادله عبارت اند از:

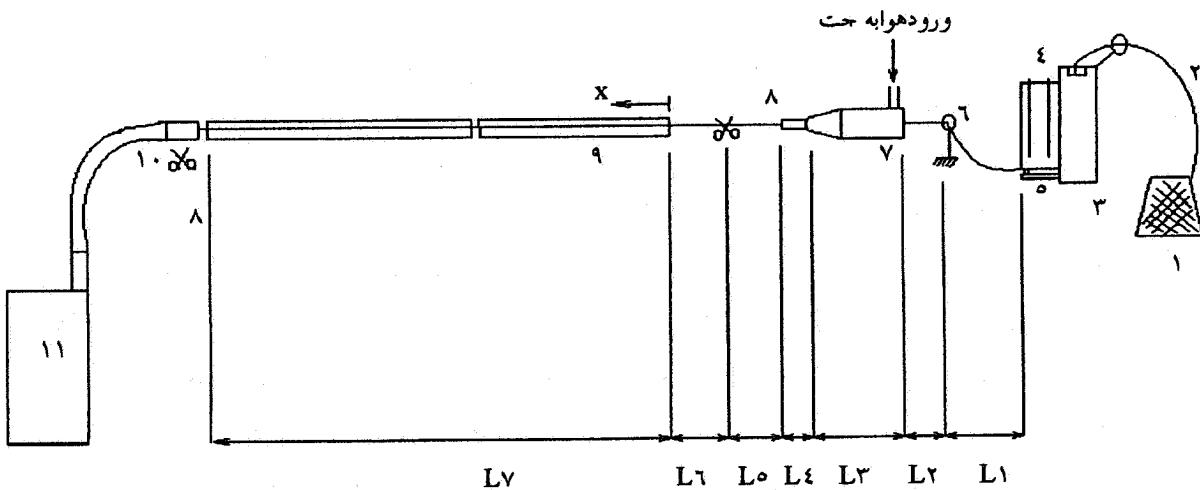
M: جرم کل نخ در حال حرکت (kg)

V: سرعت نخ (m/sec)

ΣF : مجموع نیروهای اعمال شده بر نخ (N)

t: زمان (sec)

نیروی کل اعمال شده بر نخ عبارت است از:



شکل ۱- نمای شماتیک مکانیزم پودگذاری در ماشین بافتگی جت هوا

۹- راهنمای نخ پود (کانفیوزر)

۵- گیرنده نگهدارنده نخ پود

۱- بسته نخ پود

روی شانه ماشین بافتگی

۶- راهنمای نخ

۲- نخ پود

۱۰- لوله مکش

۷- جت هوا

۳- تغذیه کننده نخ پود

۱۱- مخزن متصل به مکش

۸- قیچی

۴- استوانه ذخیره نخ پود

و با توجه به معادله (۱) خواهیم داشت:

$$d(Mv)/dt = \left(\frac{dM}{dt}\right)v + M\left(\frac{dv}{dt}\right) \quad (1)$$

$$F_2 = 0.5mV^2 e^{\mu\alpha} \quad (2)$$

می شود [۱۴]،

که پارامترهای معادله بالا عبارت اند از:

m : دانسیته خطی نخ (kg/m)

μ : ضریب اصطکاک بین نخ و راهنمای

α : زاویه تماس نخ با راهنمای

که مقدار μ برای نخهای رسیده شده از الیاف کوتاه برابر $27/0$ در

نظر گرفته شده است [۱۴]. برای ساده نویسی، معادله های زیر را در

نظر می گیریم.

$$d(Mv)/dt = m \left(\frac{dx}{dt} \right)^2 + m(x+k_1) \frac{d^2x}{dt^2} \quad (3)$$

$$A = 0.5\pi D\rho \quad (4)$$

$$K_1 = L_1 + L_2 + L_3 + K_2 \quad (5)$$

$$K_2 = L_4 + L_5 + L_6 \quad (6)$$

که L_1 فاصله از استوانه ذخیره کننده تا راهنمای نخ و L_4 طول لوله

هوای متصل به جت اند.

$$d(Mv)/dt = AC_f(U_0 - v)^2 K_2 +$$

$$A \int_0^x C_f(U-v)^2 dx - AC_f v^2 L_2 - 0.5mv^2 e^{\mu\alpha} \quad (7)$$

۴-۲- به دست آوردن معادله حرکت نخ پود
حرم کل نخ در حال حرکت عبارت خواهد بود از:

با مساوی قرار دادن معادله های (۱۰) و (۱۱) داریم:

$$M = m(x + K_1) \quad (8)$$

نقطه آغاز حرکت در نظر گرفته می شود. سیکل پو دگذاری وقتی آغاز می شود که قیچی نخ پود را می برد. قبل از اینکه نخ از گیره رها شود شیر هوا باز شده و در این لحظه طول نخ تحت تأثیر جت هوا که ساکن است $L_4 + L_5$ است. با استفاده از معادله (۱) که برای این وضعیت نیز معتبر است می توان نیروی کل وارد بر نخ را از معادله زیر به دست آورد.

$$\sum F = 0.5\pi D\rho C_f U_0^2 (L_4 + L_5) \quad (15)$$

جرم نخ در لحظه باز شدن گیره و قبل از حرکت عبارت خواهد بود از

$$M = m(L_1 + L_2 + L_3 + L_4 + L_5) \quad (16)$$

و تغییر اندازه حرکت از معادله زیر حاصل می شود:

$$d(Mv)/dt = m(L_1 + L_2 + L_3 + L_4 + L_5)(dv/dt) \quad (17)$$

در معادله (۱۷) ثتاب $\frac{dv}{dt}$ صفر نخواهد بود هر چند که $v=0$ باشد زیرا به نخ نیرو وارد می شود. با جایگذاری معادله های (۱۵) و (۱۷) در معادله (۱) ثتاب نخ به دست می آید.

$$a = \frac{dv}{dt} = \left\{ 0.5\pi D\rho C_f U_0^2 (L_4 + L_5) \right\} / \left\{ m (L_1 + L_2 + L_3 + L_4 + L_5) \right\} \quad (18)$$

با توجه به کوچک بودن فاصله L_6 (فاصله بین قیچی و کانال راهنمای روی شانه) و ثابت بودن سرعت هوا در طول $L_5 + L_6$ می توان ثتاب را در فاصله L_6 ثابت در نظر گرفت. در نتیجه سرعت نخ در انتهای فاصله L_6 به صورت زیر نوشته می شود.

$$v_0 = \sqrt{2aL_6} \quad (19)$$

که سرعت نخ در $t=0$ و $X=0$ است (شرط اولیه).

۳- حل معادله به روش عددی

برای حل عددی معادله (۱۴) با توجه به شرایط اولیه داده شده در معادله (۱۹) از روش رانگ کوتای مرتبه چهار استفاده شده است که با استفاده از تغییر متغیر معادله دیفرانسیل غیرخطی مرتبه دوم را به دو معادله دیفرانسیل غیرخطی مرتبه اول تبدیل می کند که این دو معادله به طور همزمان حل می شوند. برنامه رایانه ای نوشته شده در محیط Matlab پس از وارد کردن پارامترهای ماشین بافتگی و

$$AC_f k_2 \left(U_0 - \frac{dx}{dt} \right)^2 + AC_f \left(U - \frac{dx}{dt} \right)^2 x(t) - AC_f L_2 \left(\frac{dx}{dt} \right)^2 - 0.5me^{\mu x} \left(\frac{dx}{dt} \right)^2 = m \left(\frac{dx}{dt} \right)^2 + m(x+k_1) \frac{d^2x}{dt^2} \quad (12)$$

از معادله یونو [۱۵] که برای C_f به کار می رود و به صورت زیر است، استفاده می کنیم

$$C_f = \frac{k}{U-v} = \frac{k}{U - \frac{dx}{dt}} \quad (13)$$

که در آن K عدد ثابت از جنس سرعت بوده و برای نخهای ریسیده شده از الیاف کوتاه مقدار آن $7/73$ است [۱۵]. با انجام عملیات جبری و داشتن معادله های زیر:

$$V_{rel} = U - \frac{dx}{dt} \quad \text{سرعت نسبی بین نخ و هوا}$$

سرعت نسبی بین نخ و جریان هوا خروجی از جت

$$V_{rel_0} = U_0 - \frac{dx}{dt}$$

$$U = \frac{BU_0}{100x(t) + \theta} \quad B = \frac{13}{3}, \quad \theta = \frac{1}{3} \quad \text{سرعت هوا [۱۶]}$$

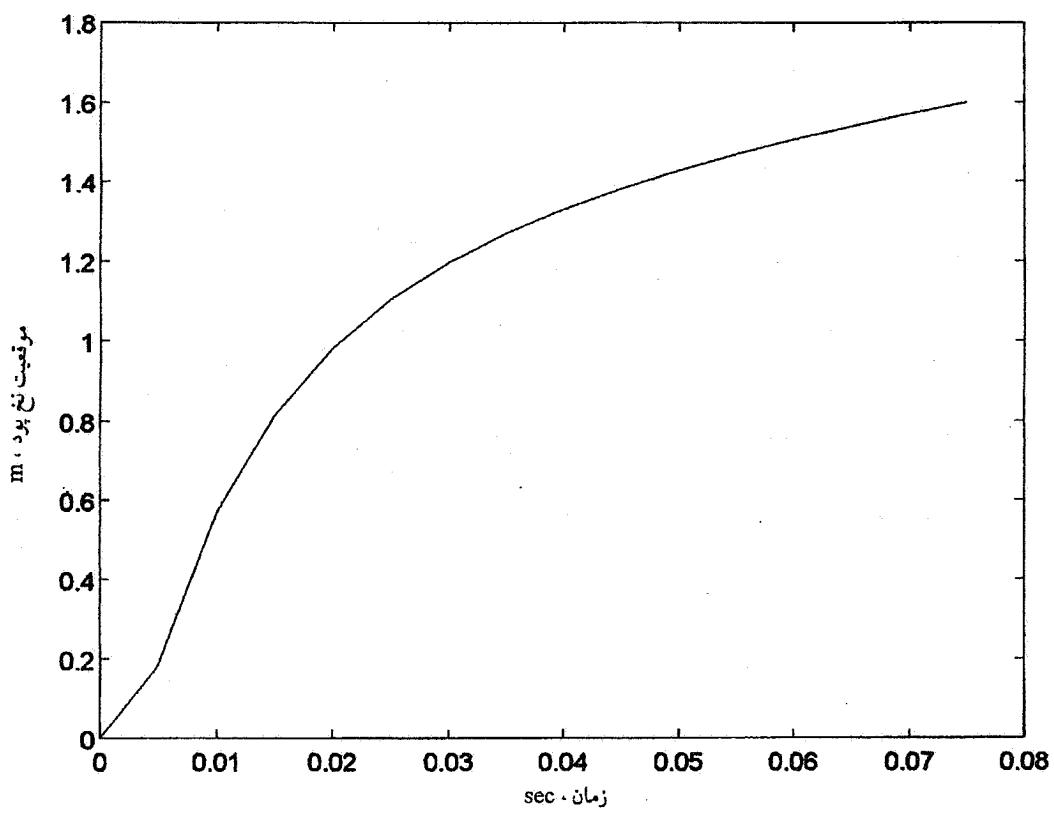
که B و θ ثابت های مربوط به جت هوا مورد استفاده در ماشینهای بافتگی جت هوا تک نازل [۱۶] هستند. نهایتاً معادله دیفرانسیل زیر حاصل می شود.

$$\frac{d^2x}{dt^2} = \frac{AKK_2}{m(x(t)+k_1)} \frac{1}{V_{rel}^2} V_{rel_0}^2 + \frac{AK}{m(x(t)+k_1)} V_{rel} x(t) - \quad (14)$$

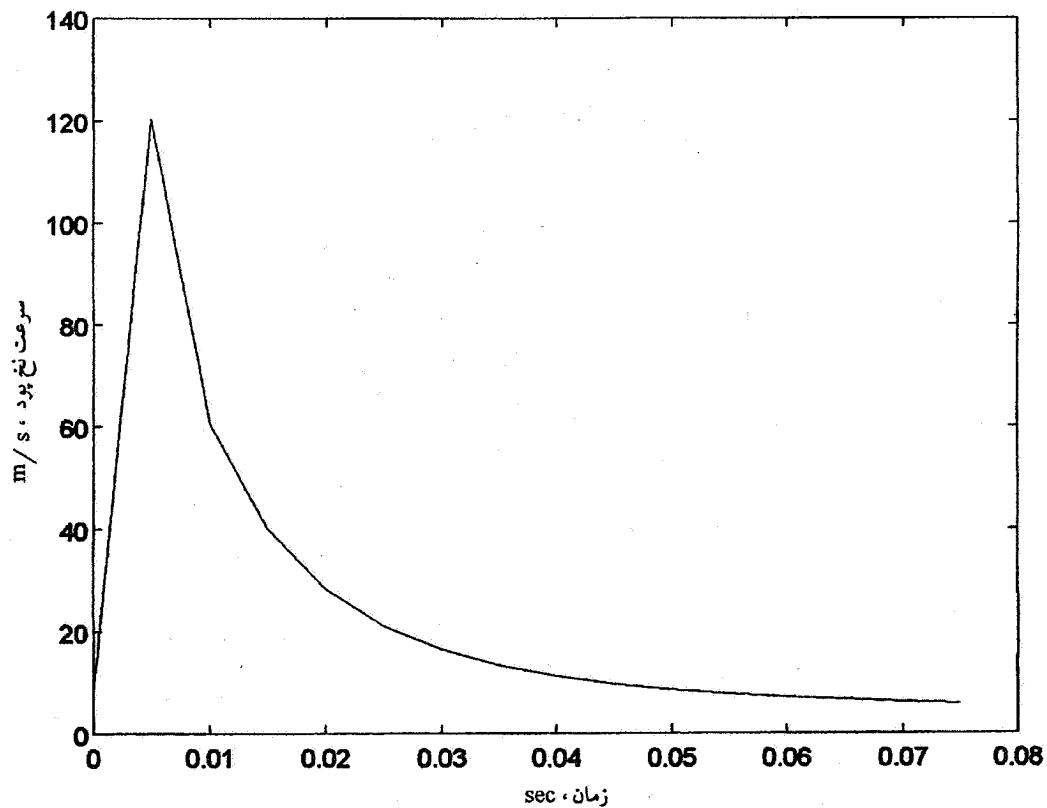
که معادله بالا یک معادله غیرخطی مرتبه دوم با شرایط اولیه است که می بایست به روش عددی حل شود.

۴- شرایط اولیه

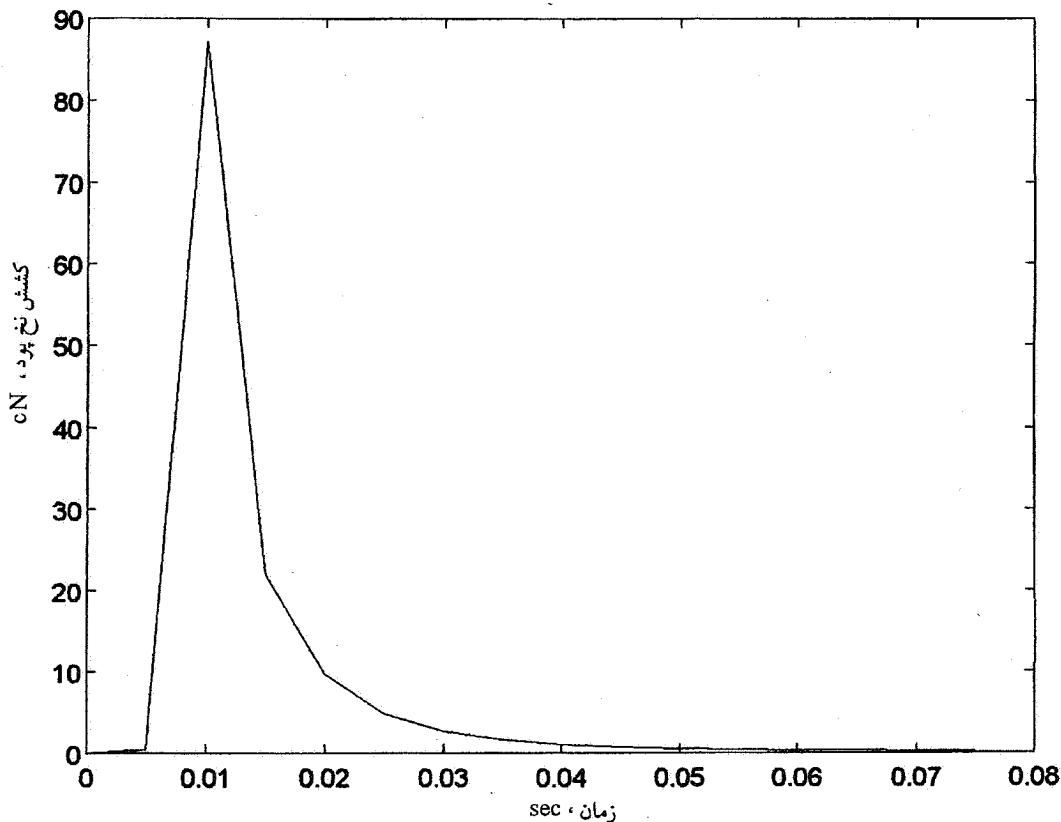
در جل معادله (۱۴) ورودی راهنمای شانه بافتگی به عنوان



شکل ۲- نمودار موقعیت نخ پود بر حسب زمان به هنگام پودگذاری



شکل ۳- نمودار سرعت نخ پود بر حسب زمان به هنگام پودگذاری



شکل ۴- نمودار کشش نخ پود (سانتی نیوتون) بر حسب زمان به هنگام پودگذاری

می شود در شروع پرتاب نخ پود دارای مقداری سرعت اولیه است و پس از شتاب اولیه و رسیدن به سرعت حداکثر با حرکت در عرض ماشین بافتگی سرعت آن کاهش می یابد که با تجربه نیز مطابقت دارد. نمودار تغییرات کشش نخ پود بر حسب زمان به هنگام پرواز در شکل (۴) نشان داده شده است. حداکثر کشش ایجاد شده به علت تغییرات سریع سرعت نخ و ایجاد شتاب ناگهانی حاصل از قرار گرفتن نخ در معرض جت هوایی.

۵- نتیجه گیری

با استفاده از مدل‌های بیان شده توسط سایر محققان و به کاربردن قانون دوم نیوتون برای حرکت نخ پود در فرایند پودگذاری جت هوای معادله حرکت نخ پود در ماشین بافتگی تک نازل اینوستا به دست آمد. اطلاعات اولیه برای حل معادله حرکت نخ از ماشین بافتگی، شرایط جوی و جریان جت هوایی اخذ شدند. همان طور که گفته شد، معادله دیفرانسیل غیرخطی مرتبه دوم به دست آمده برای حرکت نخ در محیط Matlab حل شد. از حل معادله حرکت نخ، نمودارهای

جريان هوای در هر مرحله زمانی ضریب مراحل اول، دوم، سوم و چهارم را به دست آورده و معادله مرحله به مرحله حل شده و در جهت زمان پیش می‌رود. نمودارهای موقعیت (X)، سرعت (V) و کشش (F) نخ پود بر حسب زمان به دست می‌آیند.

۴- نمودارهای تغییر مکان، سرعت و کشش نخ پود بر حسب زمان

این نمودارها که از حل برنامه عددی توسط رایانه حاصل شده‌اند با توجه به شرایط جوی کارگاه، اطلاعات و ابعاد ماشین بافتگی و جریان جت هوای ماشین به دست آمده‌اند. نمودار تغییرات موقعیت نوک نخ پود بر حسب زمان در شکل (۲) نشان داده شده است. زمان نهایی با توجه به سرعت ماشین بافتگی و درجاتی از دور ماشین که به پرتاب پود اختصاص دارد محاسبه شده است. عرض ماشین بافتگی از شروع راهنمای نخ پود روی شانه راهنمای پایان آن ۱۶۰ سانتی‌متر در نظر گرفته شده است. تغییرات سرعت بر حسب زمان نیز در شکل (۳) نشان داده شده و همچنان که مشاهده

از یافته‌های تجربی که از اندازه‌گیری کشش نخ پود به هنگام بافندگی حاصل می‌شود سعی خواهد شد مدل بیان شده برای حرکت نخ پود اصلاح شود به نحوی که با داده‌های تجربی حداقل تطابق را داشته باشد.

موقعیت - زمان، سرعت - زمان و کشش - زمان برای نخ پود به دست آمدند، شکل‌های (۲) تا (۴). این نمودارها در تجزیه و تحلیل فرایند پوگذاری جت هوا به منظور کنترل کشش نخ پود که هدف اصلی کار حاضر است مفید خواهد بود. در ادامه این کار با استفاده

1. Investa 2. confuser

3. inextensible

واژه نامه

مراجع

1. Adanur, S., and Bakhtiyarov, S., "Analysis of Air Flow in Single Nozzle Air-Jet Filling Insertion: Corrugated Channel Model," *Textile Research Journal*, Vol. 66, pp. 401-406, 1996.
2. Adanur, S., and Mohamed, M. H., "Analysis of Yarn Motion in Single Nozzle Air-Jet Filling Insertion, Part I: Theoretical Model for Yarn Motion," *Journal of Textile Institute*, Vol. 83, pp. 45-55, 1992.
3. Duxbury, V., Lord, P. R., and Vaswani, T. B., "A Study of Some Factors Involved in Penumatic Weft Propulsion," *Journal of Textile Institute*, Vol. 50, pp. 558-573, 1959.
4. Salama, M., Adanur, S., and Mohammed, M. H., "Mechanics of a Single Nozzle Air-Jet Filling Insertion System, part III: Yarn Insertion through Tubes," *Textile Research Journal*, Vol. 57, pp. 44-54, 1987.
5. Adanur, S., and Mohammed, M. H., "Weft Insertion on Air-Jet Looms: Velocity Measurement and Influence of Yarn Structure, Part I: Experimental System and computer Interface," *Journal of Textile Institute*, Vol. 79, pp. 297-315, 1988.
6. Adanur, S., and Mohammed, M. H., "Analysis of Air Flow in Air-Jet Filling Insertion," *Textile Research Journal*, Vol. 61, pp. 253-258, 1991.
7. Mohammed, M. H., and Salama, M., "Mechanics of a Single Nozzle Air-Jet Filling Insertion System, Part: I: Nozzle Design and Performance," *Textile Research Journal*, Vol. 56, pp. 683-690, 1986.
8. Salama, M., and Mohammed, M. H., "Mechanics of a Single Nozzle Air-Jet Filling Insertion System, part II: Velocity Distribution and Design of the Air Guide System," *Textile Research Journal*, Vol. 56, pp. 721-726, 1986.
9. Ishida, M., "Flow Characteristics of the Main Nozzle in an Air-Jet Loom, part I: Measuring Flow in the Main Nozzle," *Textile Research Journal*, Vol. 64, pp. 10-20, 1994.
10. Vangheluwe, L., "Weft Insertion of Polyester/Cotton Belend Yarn on Air-Jet Looms," *Textile Research Journal*, Vol. 67, pp. 809-815, 1997.
11. Celik, N., "Optimisation of Weft Insertion in an Air-Jet Weaving Machine Using Computer Simulation," Ph.D. Thesis, University of Leeds, U.K., 1997.
- 12- گرجیان، ج.، "بررسی امکان اصلاح سیستم پوگذاری ماشین بافندگی جت هوا با تغییر شرایط پوگذاری،" پایان نامه کارشناسی ارشد، دانشکده مهندسی نساجی، دانشگاه صنعتی امیرکبیر، ۱۳۷۳.
13. Streeter, V., *Fluid Mechanics*, Fifth ed., P. 272, McGraw-Hill, New york, 1971.
14. Adanur, S., "Dynamic Analysis of Single Nozzle Air-Jet Filling Insetion," Ph.D. Thesis, North Carolina State University, Raleigh, NC, 1989:
15. Krause, H. W., "The Air-Jet Weaving Machine in Practical Use," *Melliand Textilberichte*, Vol. 61, pp. 384-391, 1980.
16. Uno, M., "A Study on an Air-Jet Loom whit Substreams Added, part I: Deriving the Equation of Motion for Weft," *Journal of Textile Machinery Society of Japan*, Vol. 18, pp. 37-44, 1972.